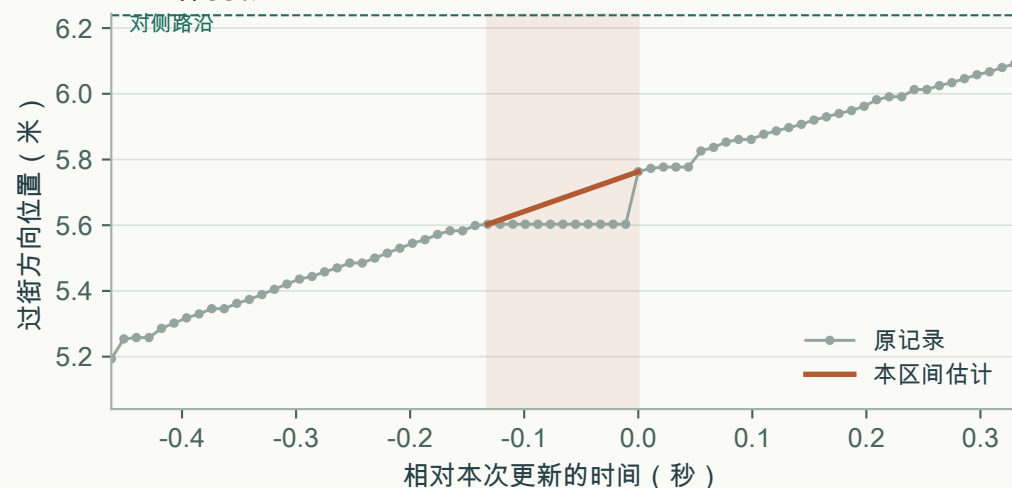


C01 · P03 第 34 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

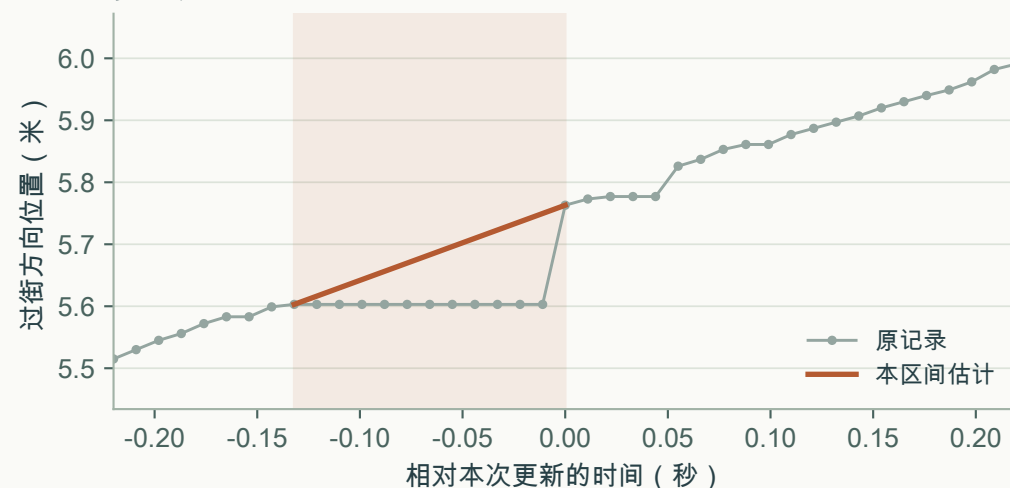
不让行、灯灭 | 保持 121 ms | 最后一步三维位移 0.162 m | 原时刻 4.697–4.829 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时刻。

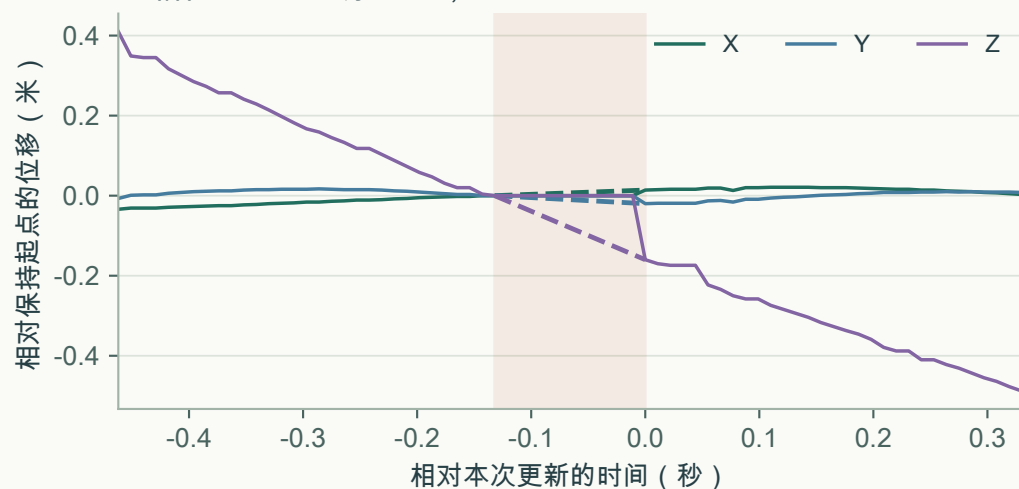
完整保持段及前后上下文



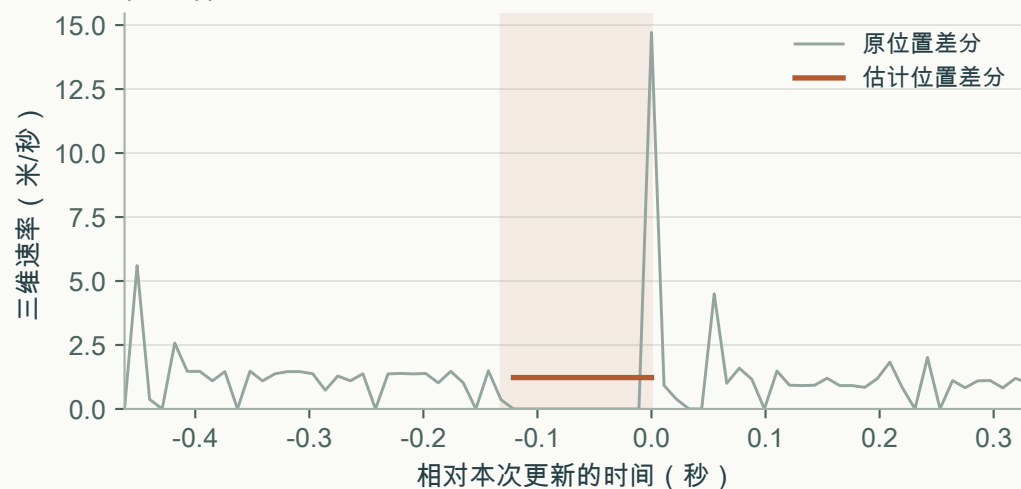
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。

原文件 PedsimEHMI_exp2_3；本条原行 22816–22828。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

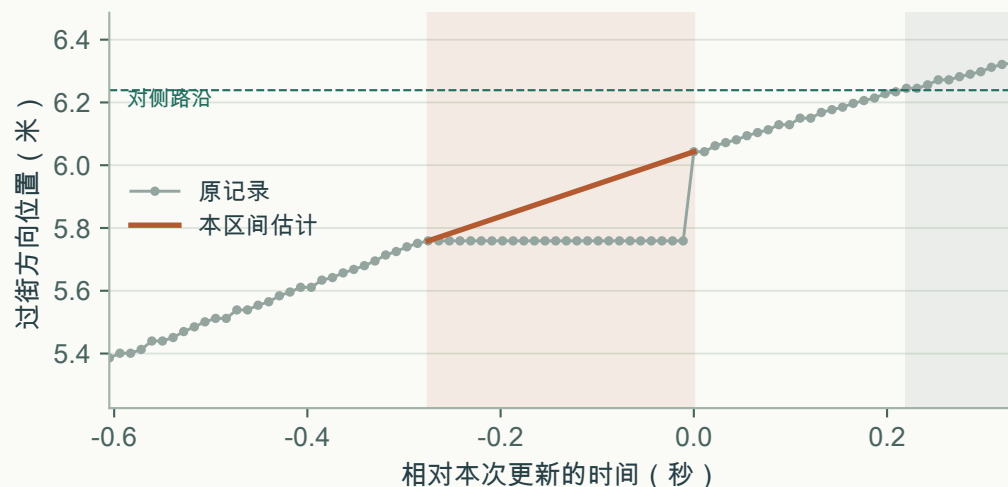
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C02 · P03 第 43 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

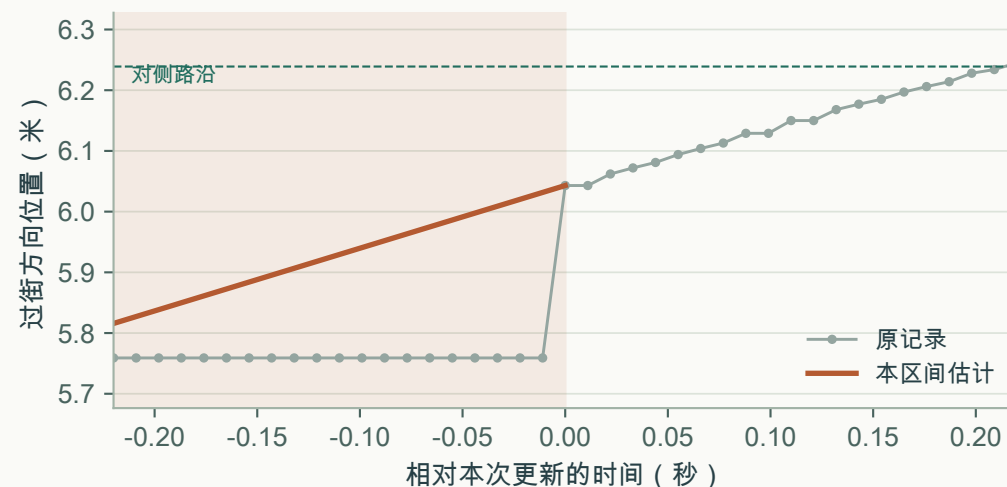
不让行、灯灭 | 保持 264 ms | 最后一步三维位移 0.285 m | 原时刻 4.796–5.071 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时刻。

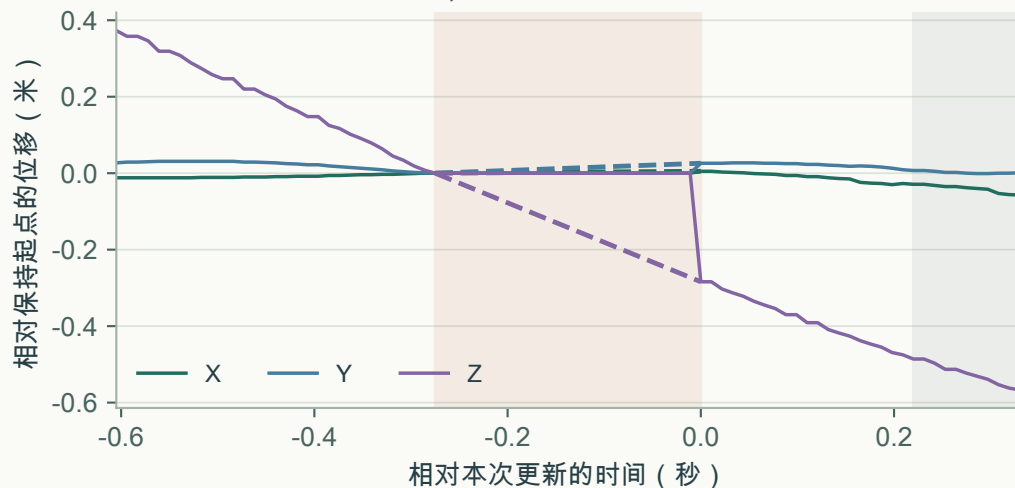
完整保持段及前后上下文



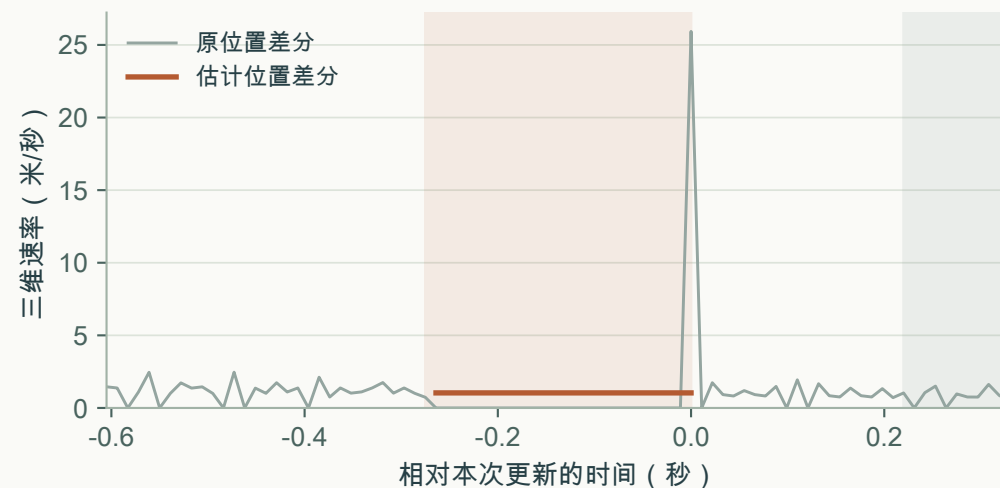
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。

原文件 PedsimEHMI_exp2_3；本条原行 28879–28904。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

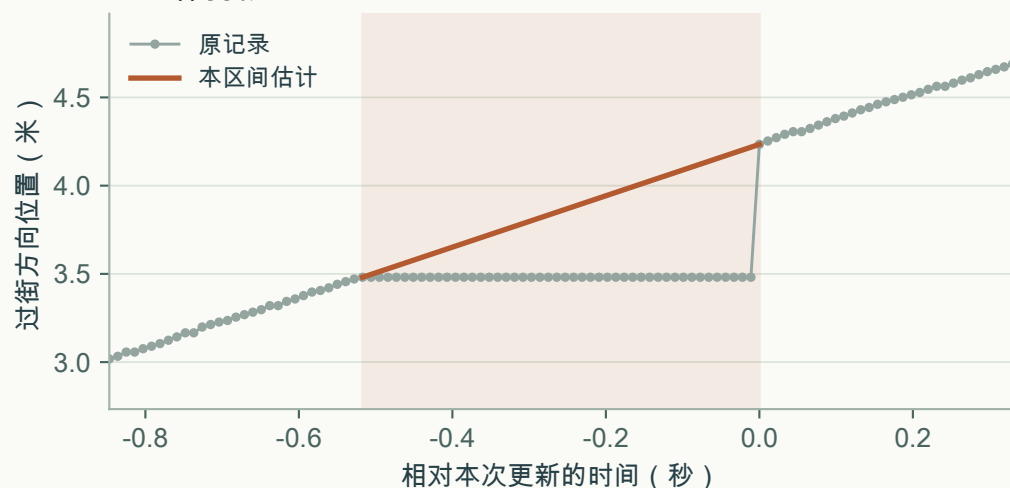
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C03 · P08 第 2 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

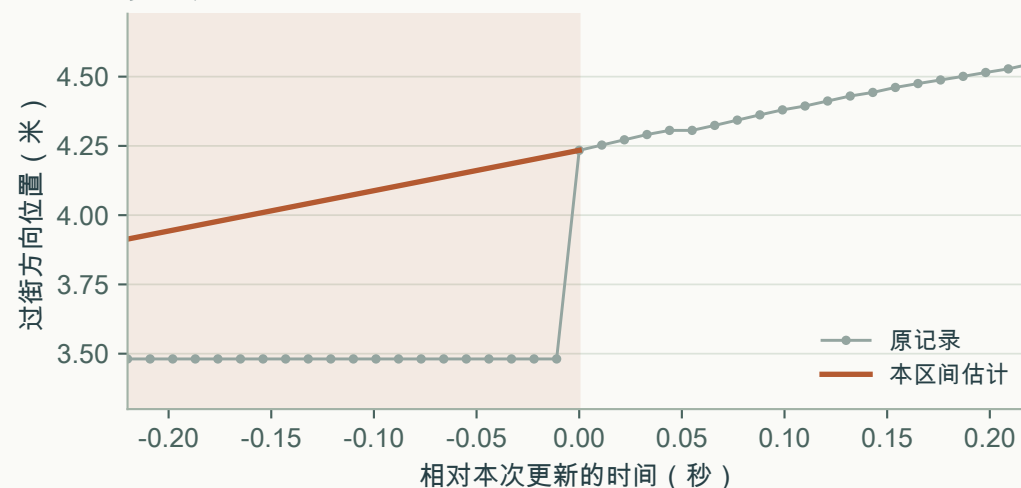
43米让行、灯灭 | 保持 506 ms | 最后一步三维位移 0.760 m | 原时刻 2.596–3.113 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时间。

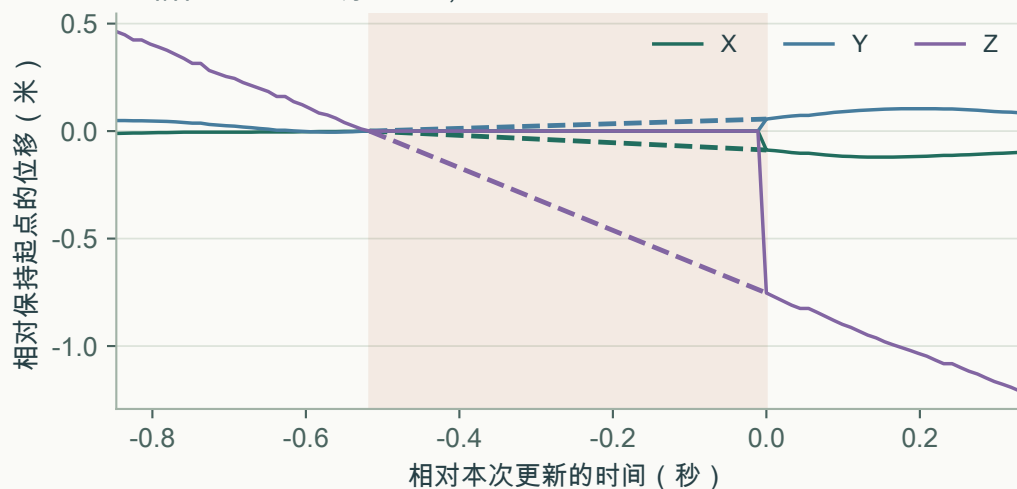
完整保持段及前后上下文



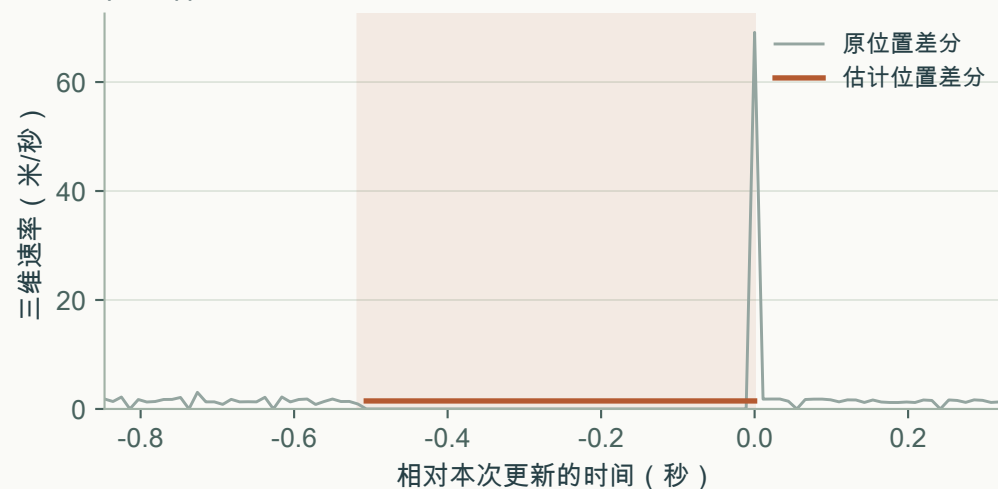
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。

原文件 PedsimEHMI_exp2_8；本条原行 874–921。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

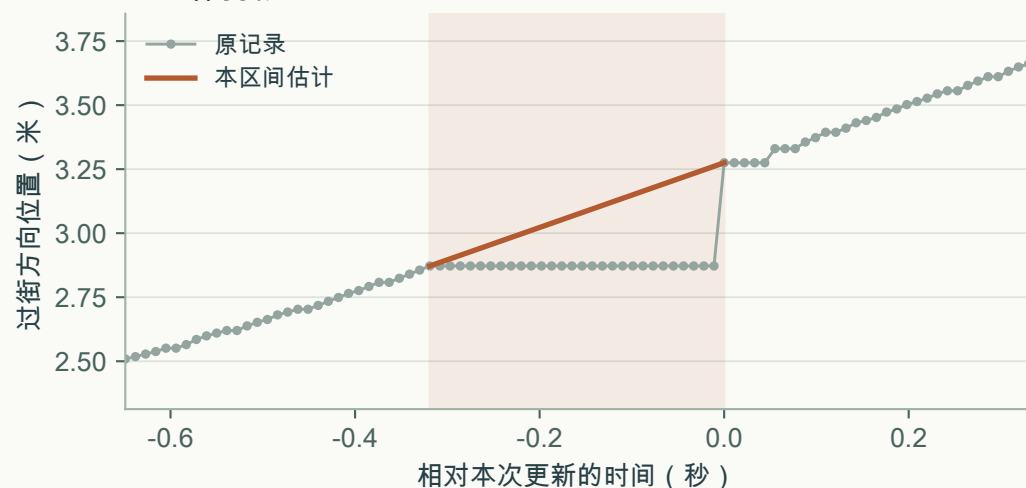
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C14 · P22 第 10 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

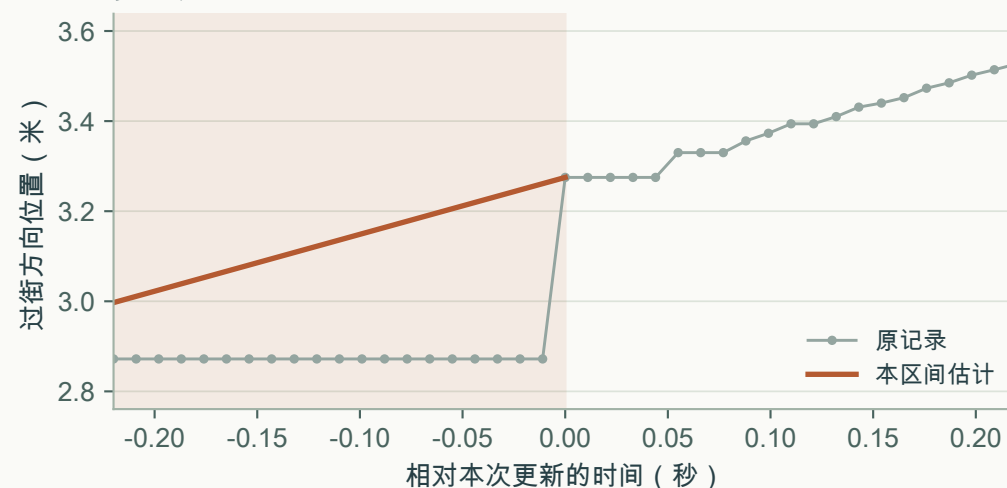
43米让行、灯灭 | 保持 308 ms | 最后一步三维位移 0.410 m | 原时刻 10.967–11.286 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时间。

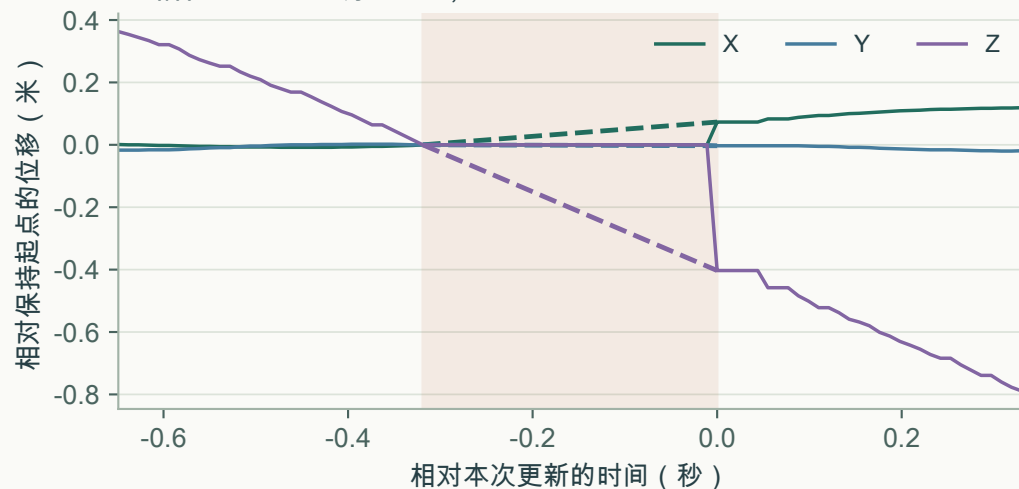
完整保持段及前后上下文



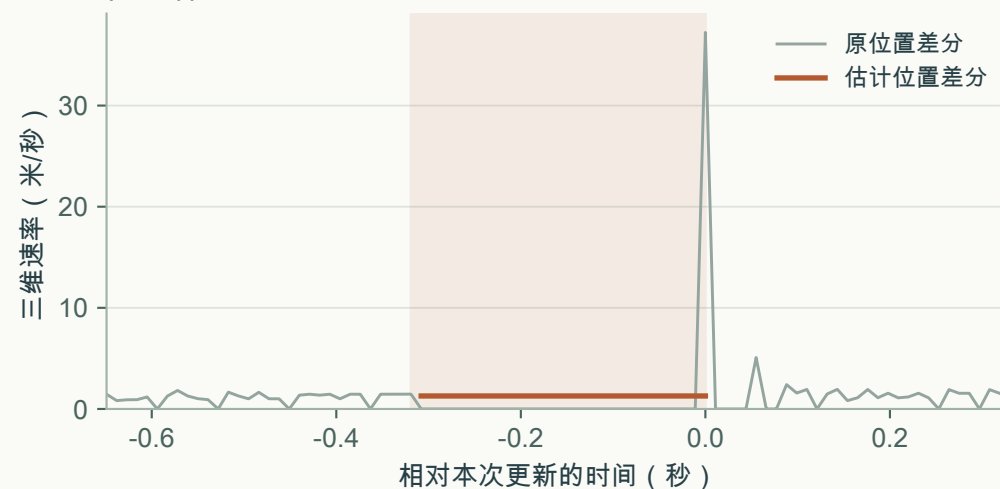
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。

原文件 PedsimEHMI_exp2_22；本条原行 11546–11575。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

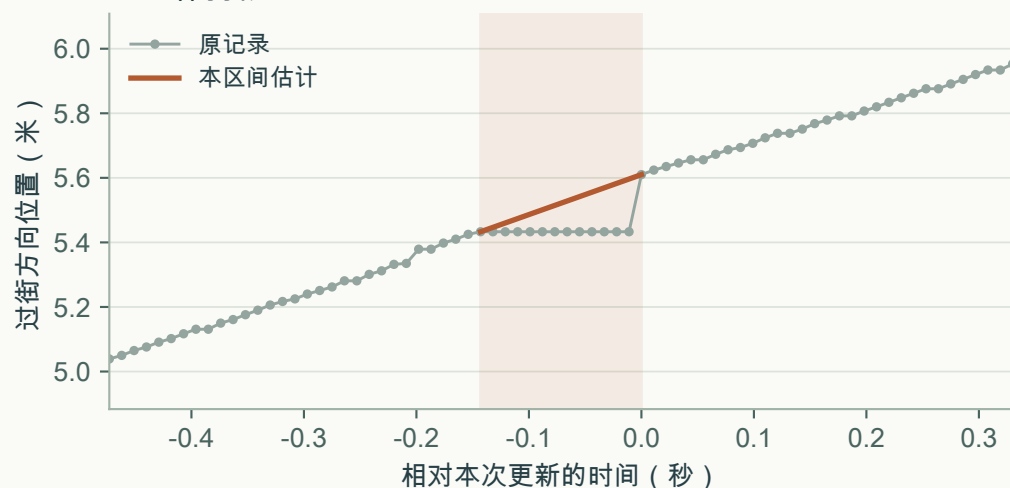
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C23 · P28 第 30 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

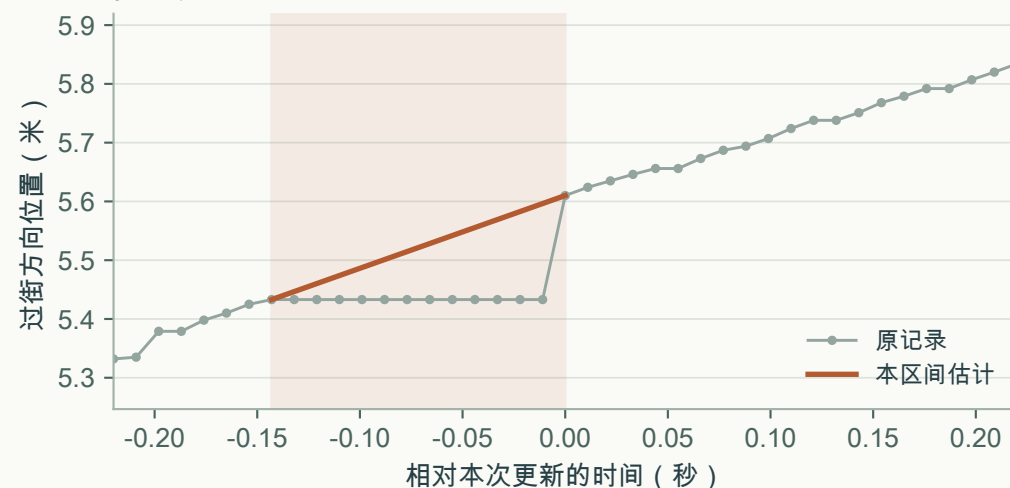
33米让行、灯灭 | 保持 132 ms | 最后一步三维位移 0.178 m | 原时刻 10.692–10.835 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时刻。

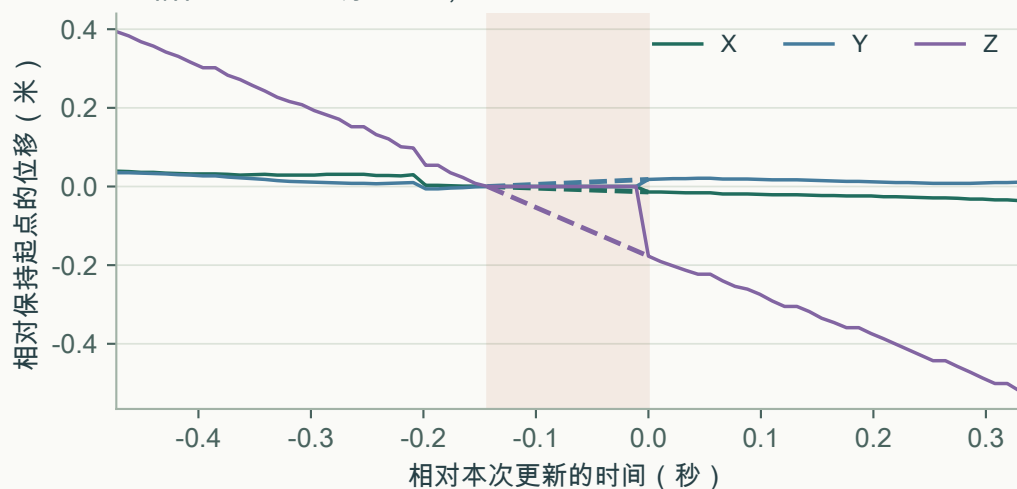
完整保持段及前后上下文



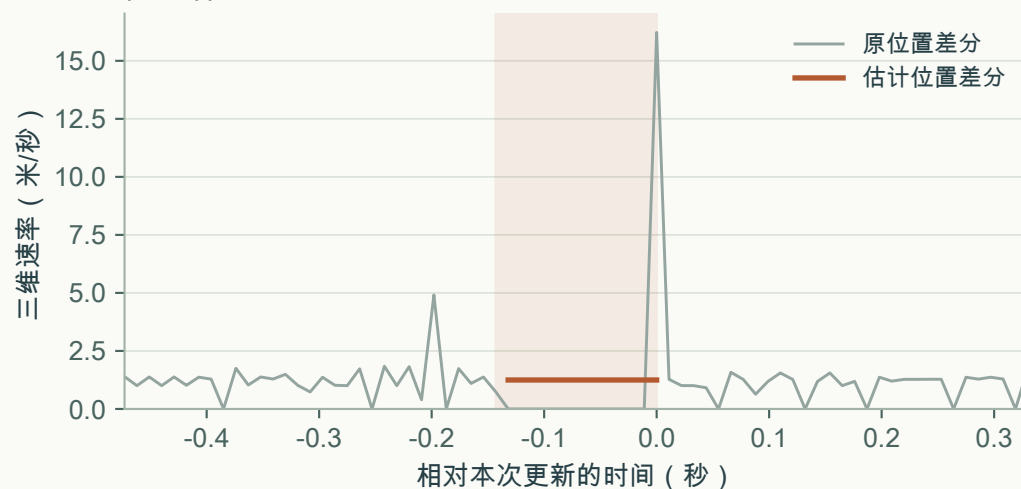
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。

原文件 PedsimEHMI_exp2_28；本条原行 30779–30792。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

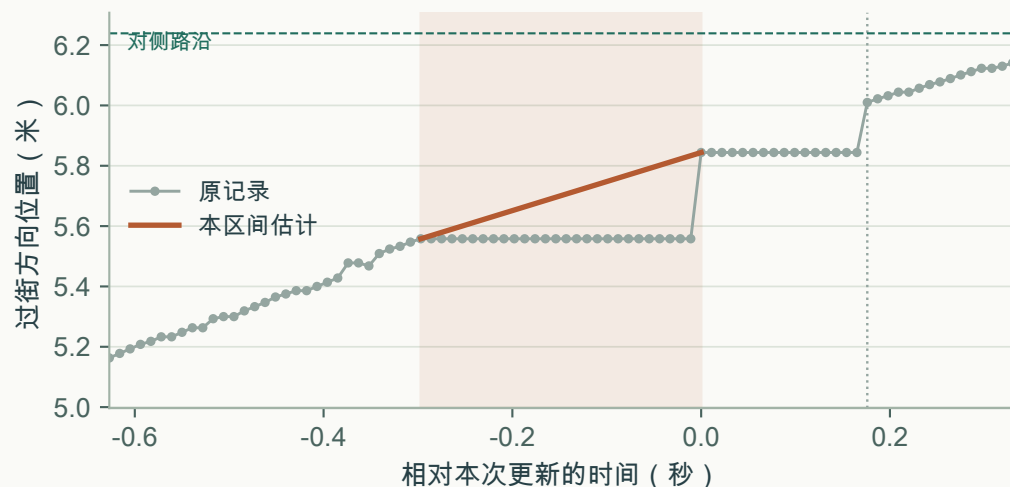
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C24 · P28 第 40 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

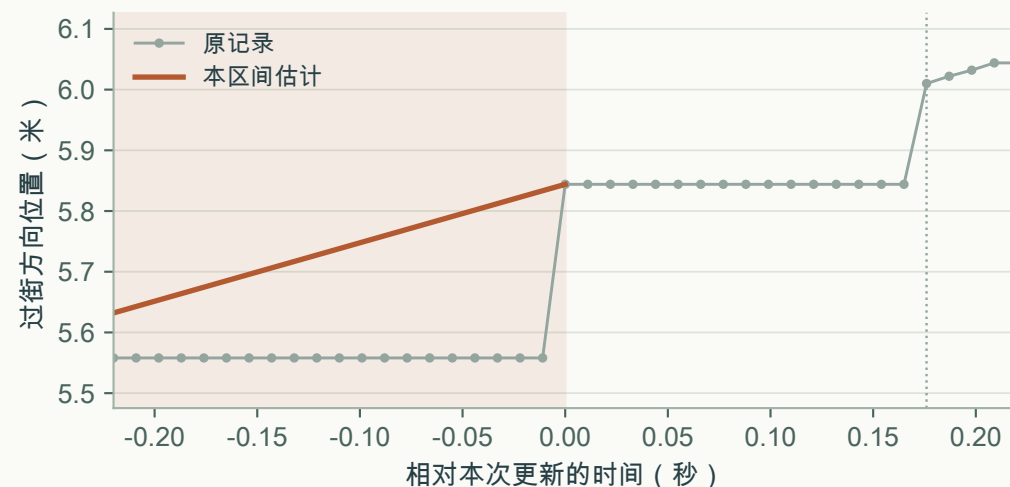
33米让行、灯灭 | 保持 286 ms | 最后一步三维位移 0.286 m | 原时刻 10.560–10.857 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时间。

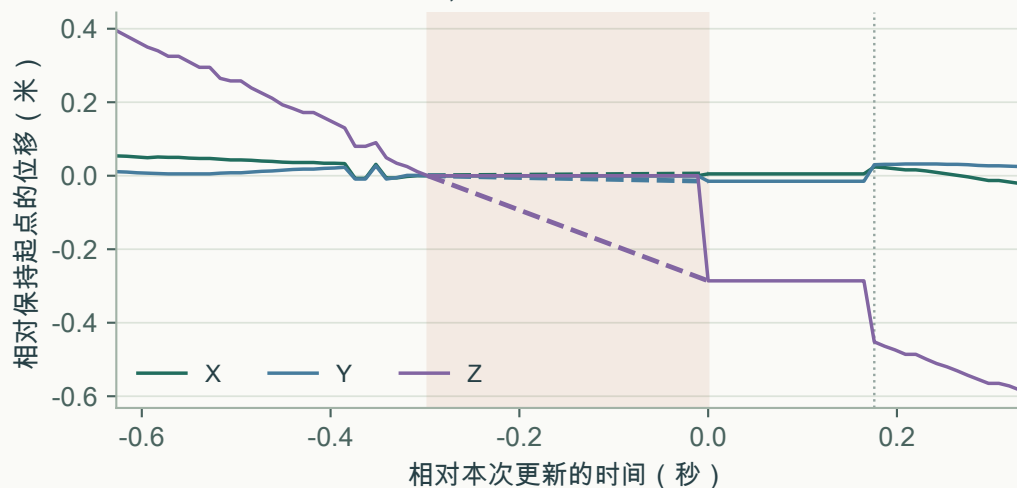
完整保持段及前后上下文



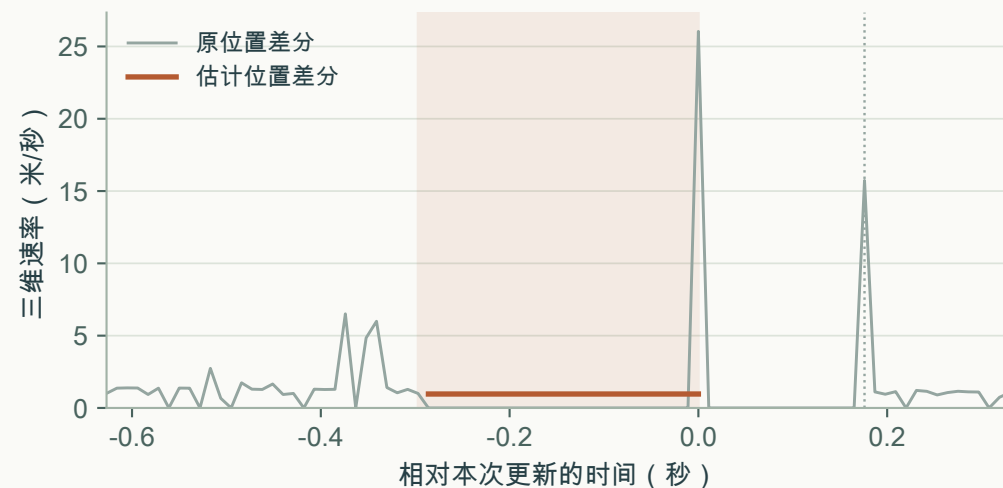
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。两连段保留中间锚点。

原文件 PedsimEHMI_exp2_28；本条原行 41586–41613。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

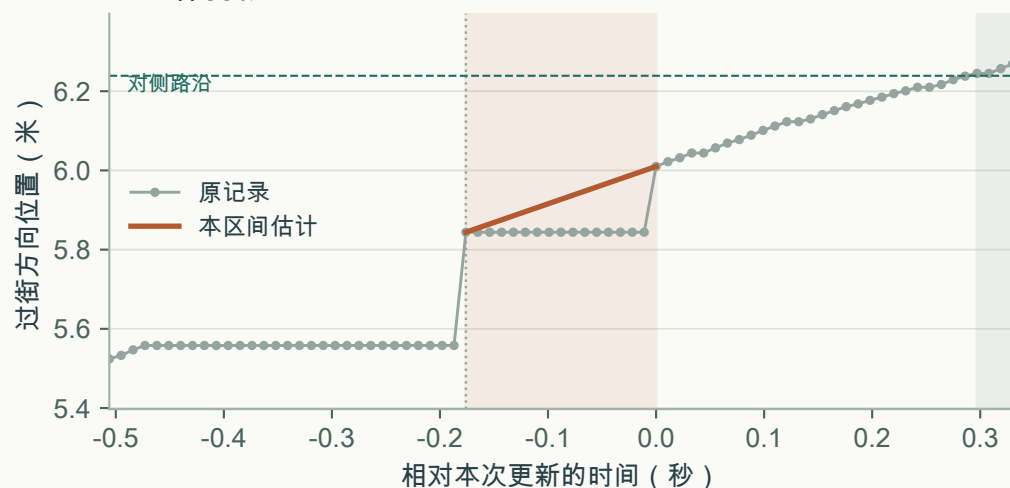
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C25 · P28 第 40 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

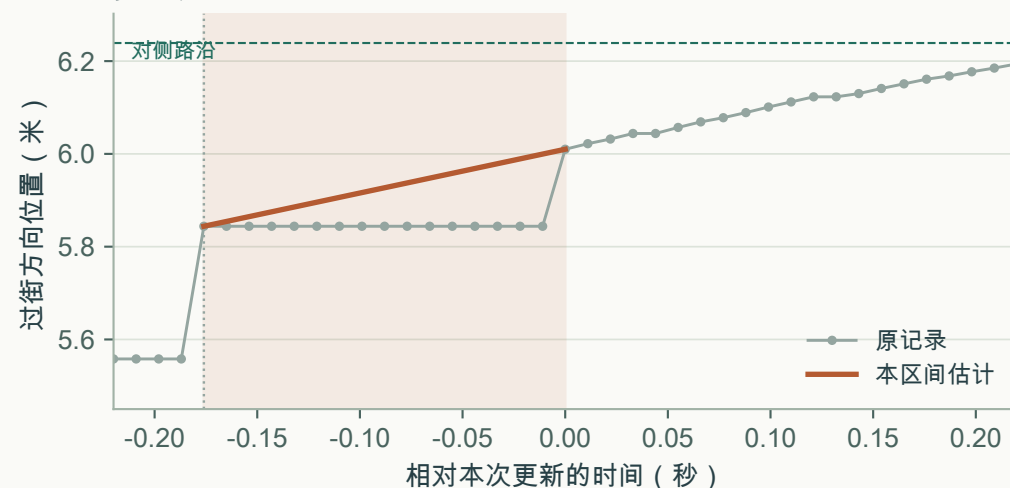
33米让行、灯灭 | 保持 165 ms | 最后一步三维位移 0.173 m | 原时刻 10.857–11.033 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时间。

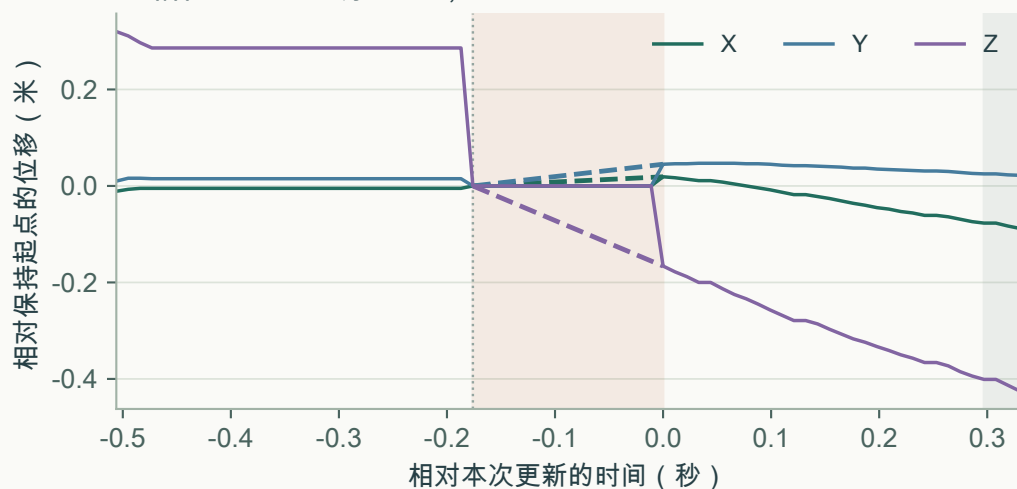
完整保持段及前后上下文



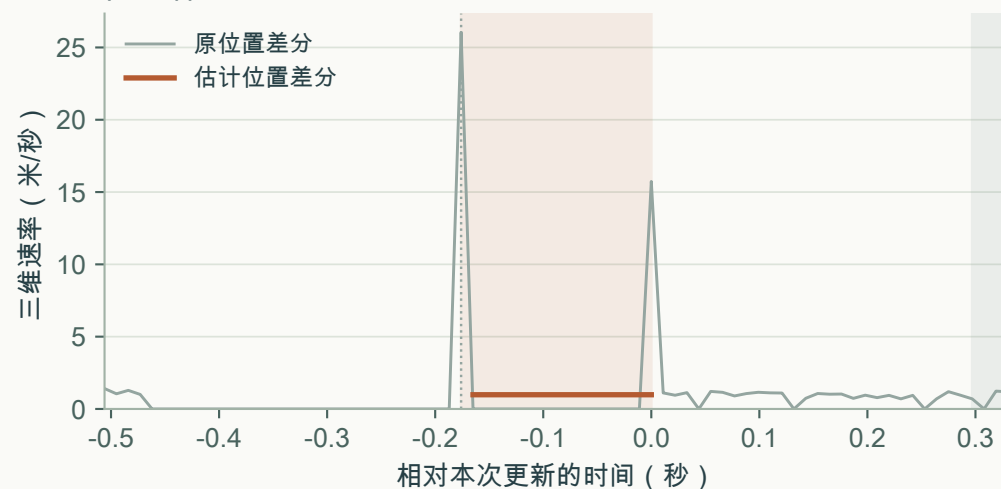
更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。两连段保留中间锚点。

原文件 PedsimEHMI_exp2_28；本条原行 41613–41629。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

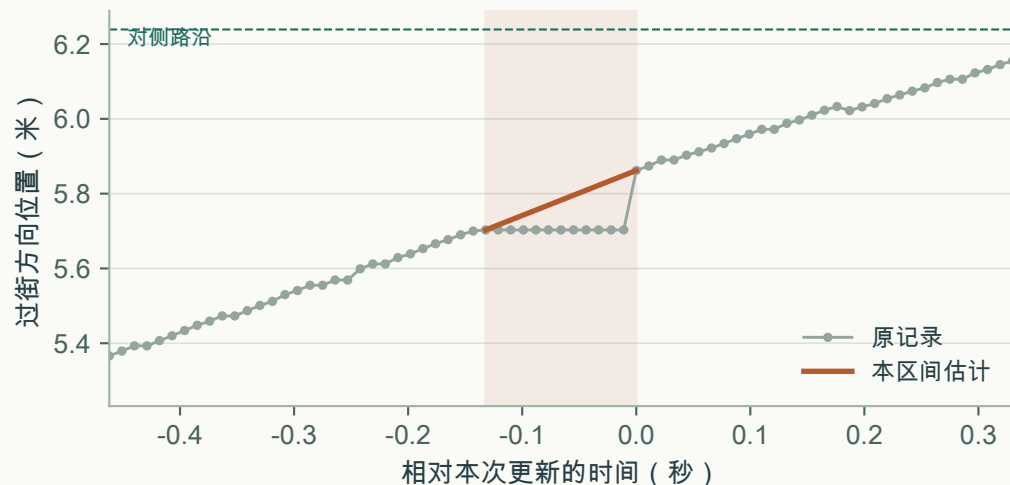
三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。

C26 · P28 第 43 轮 · 已有离线估计：原记录与估计对照

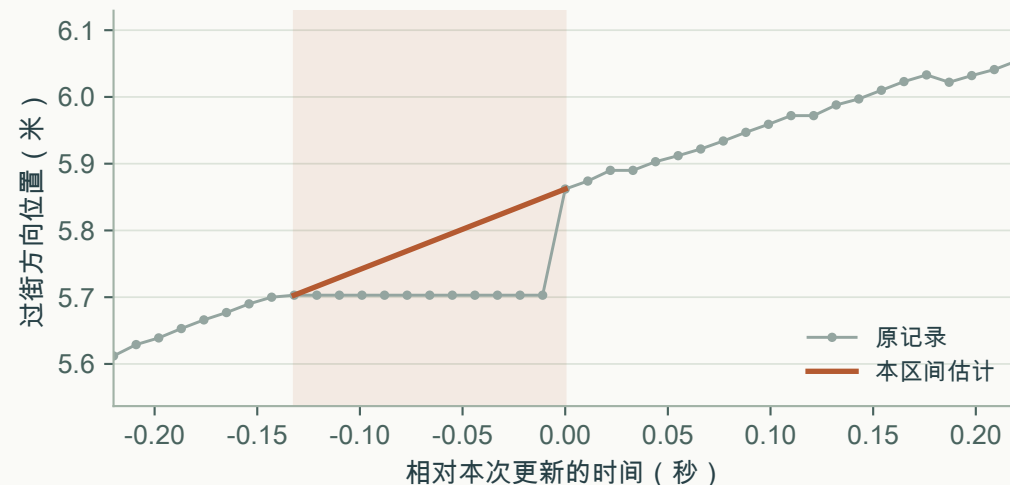
43米让行、灯灭 | 保持 121 ms | 最后一步三维位移 0.165 m | 原时刻 12.364–12.496 s

橙色背景：本条待核区间；灰虚线：邻近的其他可疑更新。横轴 0 是本次更新时刻。

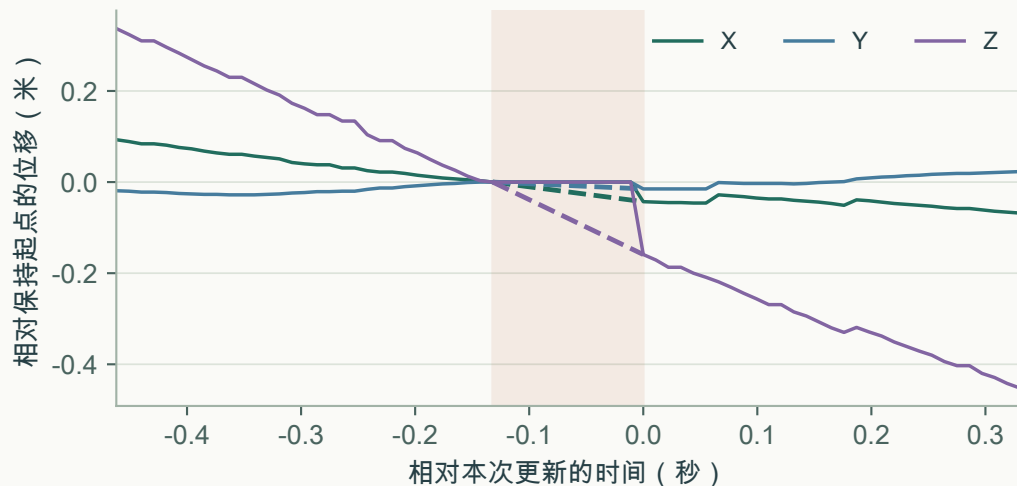
完整保持段及前后上下文



更新点前后局部放大



三轴位移：实线原记录，虚线为估计



同一种量：XYZ 三维速率



均匀分配只是候选，也可能先等待再起步；原端点保留，估计不等于实测。

原文件 PedsimEHMI_exp2_28；本条原行 45671–45683。淡灰背景仅为分析截止后的上下文。

三维速率由 XYZ 位移/原时间间隔计算；筛查阈值不是人体极限，也不证明保持期间一直在运动。