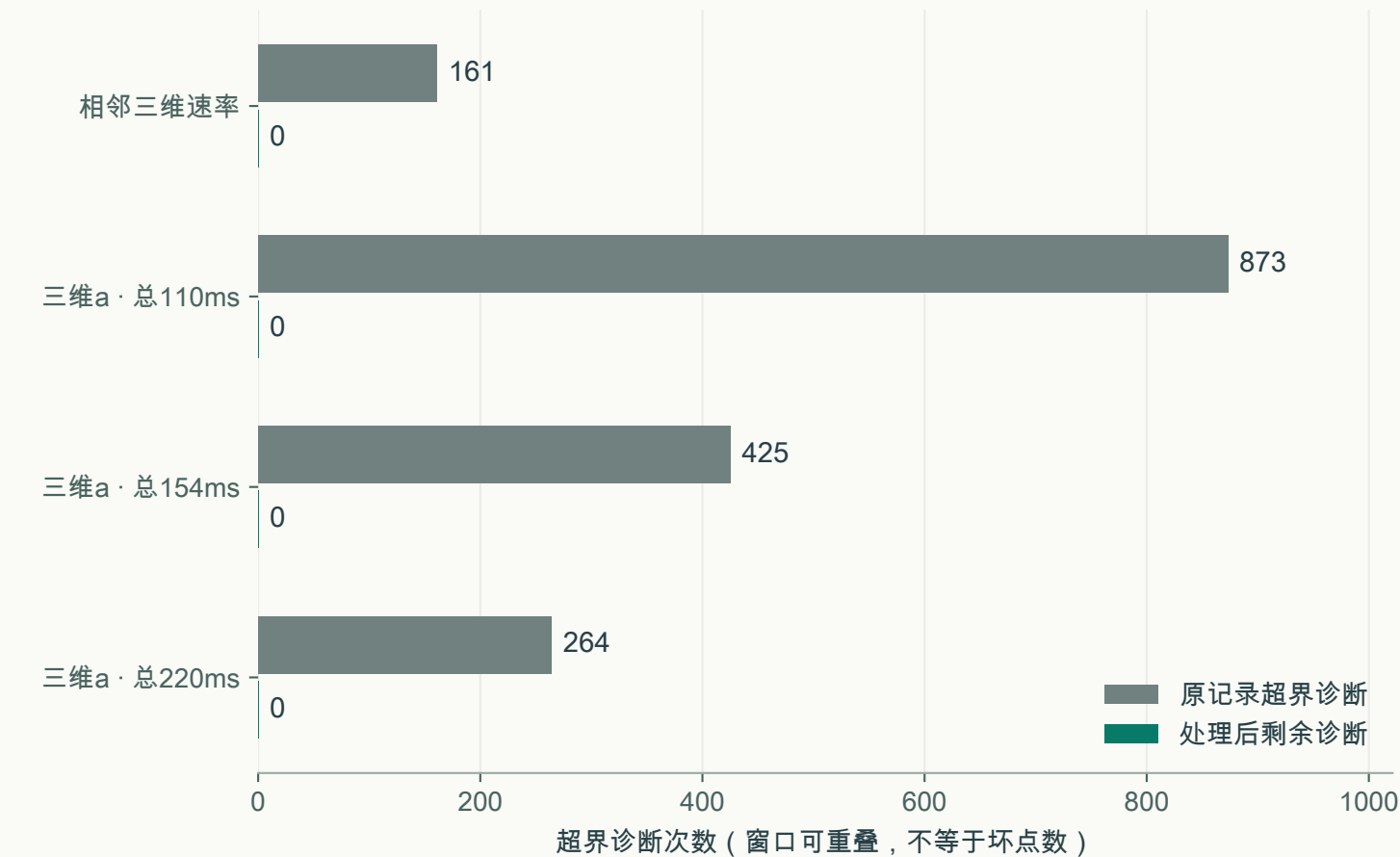


v4 全量三维位置修复 | 覆盖与结果

全部1440轮完整原记录逐点检查；原始数据与旧版本独立保留。



工作范围：三维速率4m/s；三维加速度15m/s²，分别在110/154/220ms范围检查。不是人体生理极限。

原诊断扣除±0.5mm坐标舍入的最坏误差；修复仅改需要调整的局部位置，不把长等待整段摊成运动。

所有统计来自全点。11/33ms半窗的重复后更新诊断另存，不计入本图，也不据此大范围修位置。

数据范围

1,259,769 个原始位置 / 1440 轮

处理范围

164 个超界簇 / 120 轮

位置修改

1,894 个位置

最大位置改变量

553.0 毫米

剩余超界

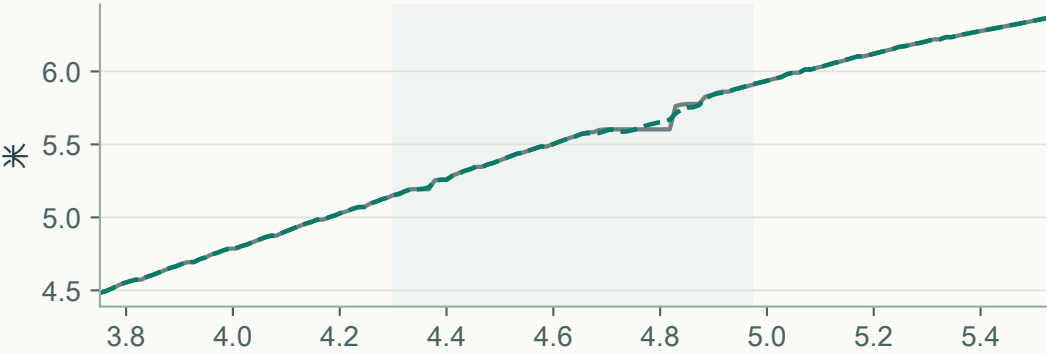
0 次 (按相同主判据)

C01 · P03 第34轮 | 三维位置修复

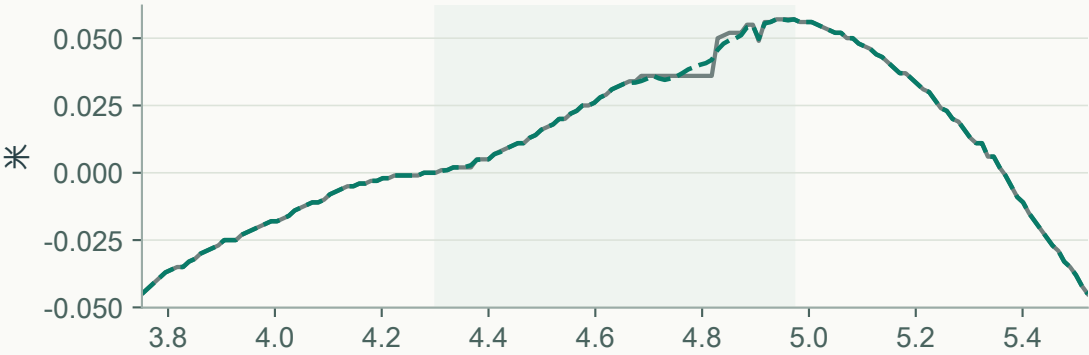
原位置按统一三维工作范围作局部最小改动；原值独立保留，估计不是真人真值。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界

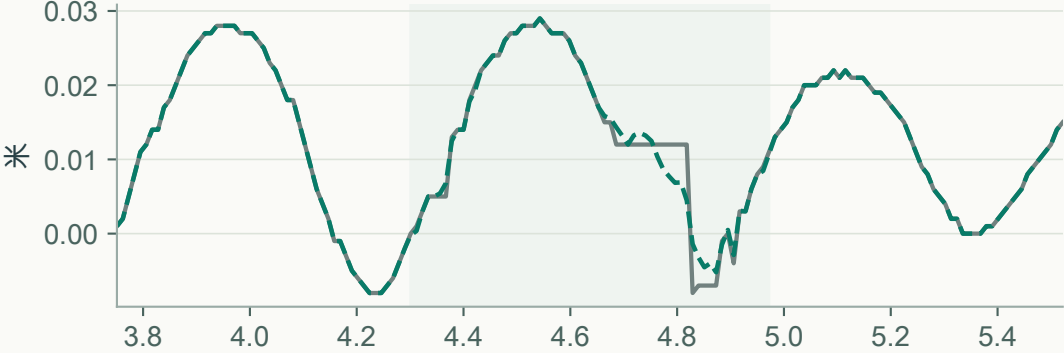
过街位置 s



横向 ΔX



竖向 ΔY (头部高度变化)



本轮开始后的时间 (秒)

只调整超界涉及的局部位置；原坐标盒约束防新增外扩，不强接未经确认的端点速度/加速度。

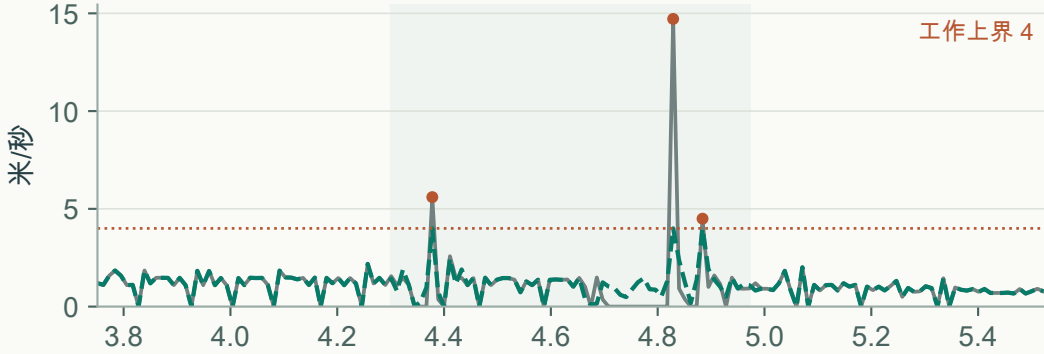
图内修改 34 个位置；最晚依赖本轮 5.192 秒记录，仅可离线使用。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

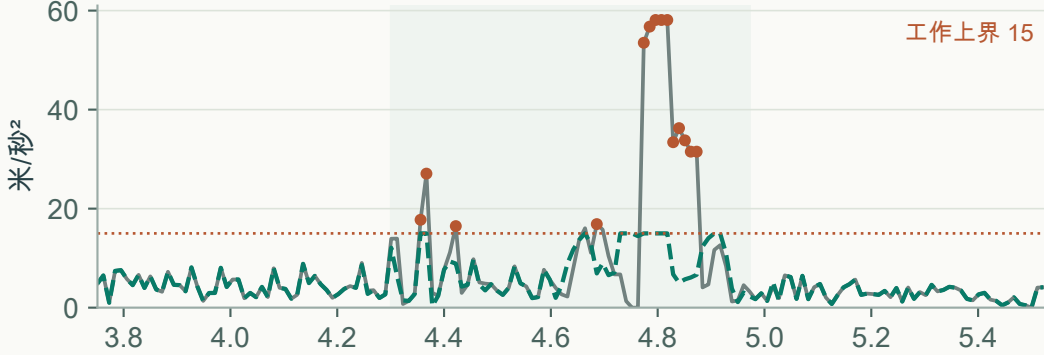
15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

完整原轮次读到 6.589 秒；当前显示局部上下文，不补造记录外运动。

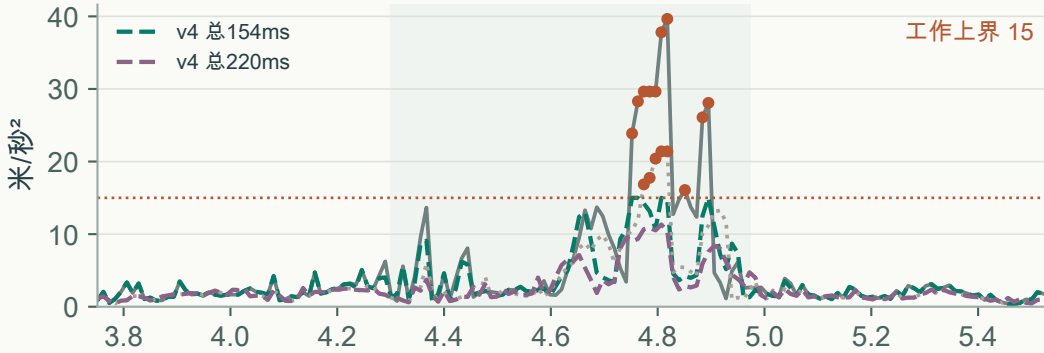
三维速率 | 相邻实际时间差分



三维加速度 | 半窗55ms，总110ms



三维加速度 | 总154ms / 220ms

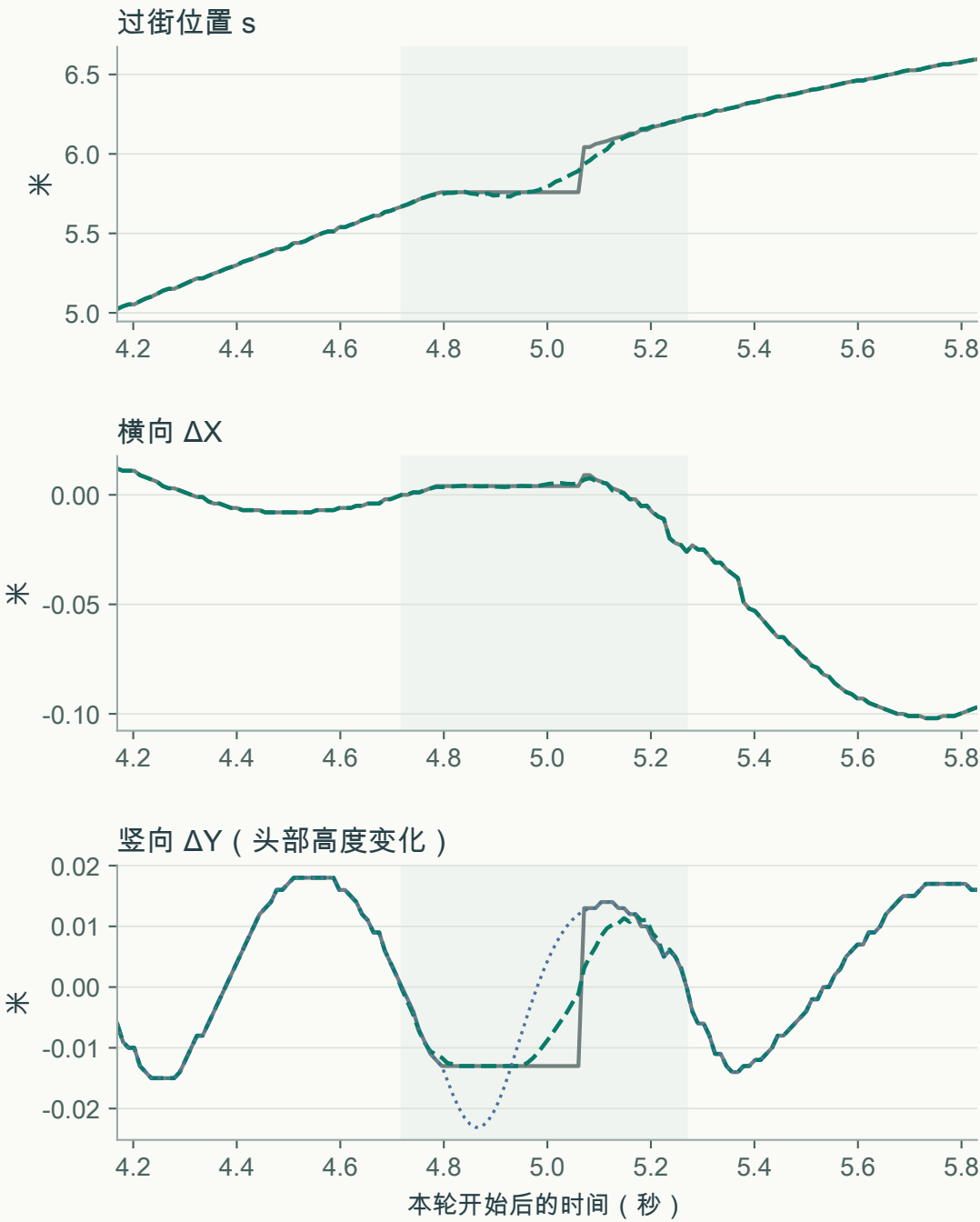


本轮开始后的时间 (秒)

C02 · P03 第43轮 | 三维位置修复

竖向位置淡蓝线为v3旧估计；v4不再强接端点导数，不新增原保持高度以下的低谷。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界 v3旧竖向估计（仅作参考）



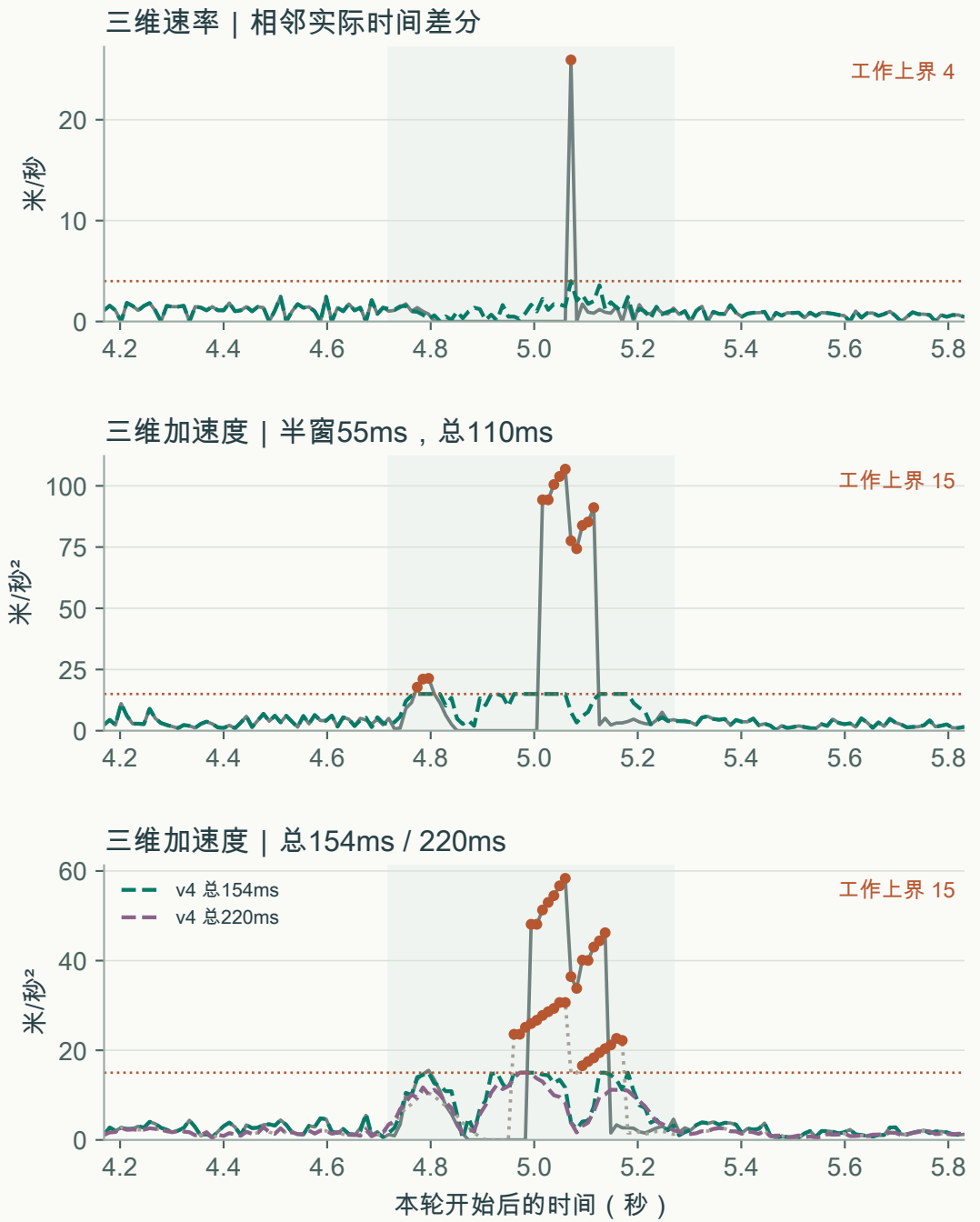
原保持高度1.761米；同段v3最低1.750890米，v4最低1.761000米。竖向变化不是过街倒退。

图内修改 50 个位置；最晚依赖本轮 5.500 秒记录，仅可离线使用。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

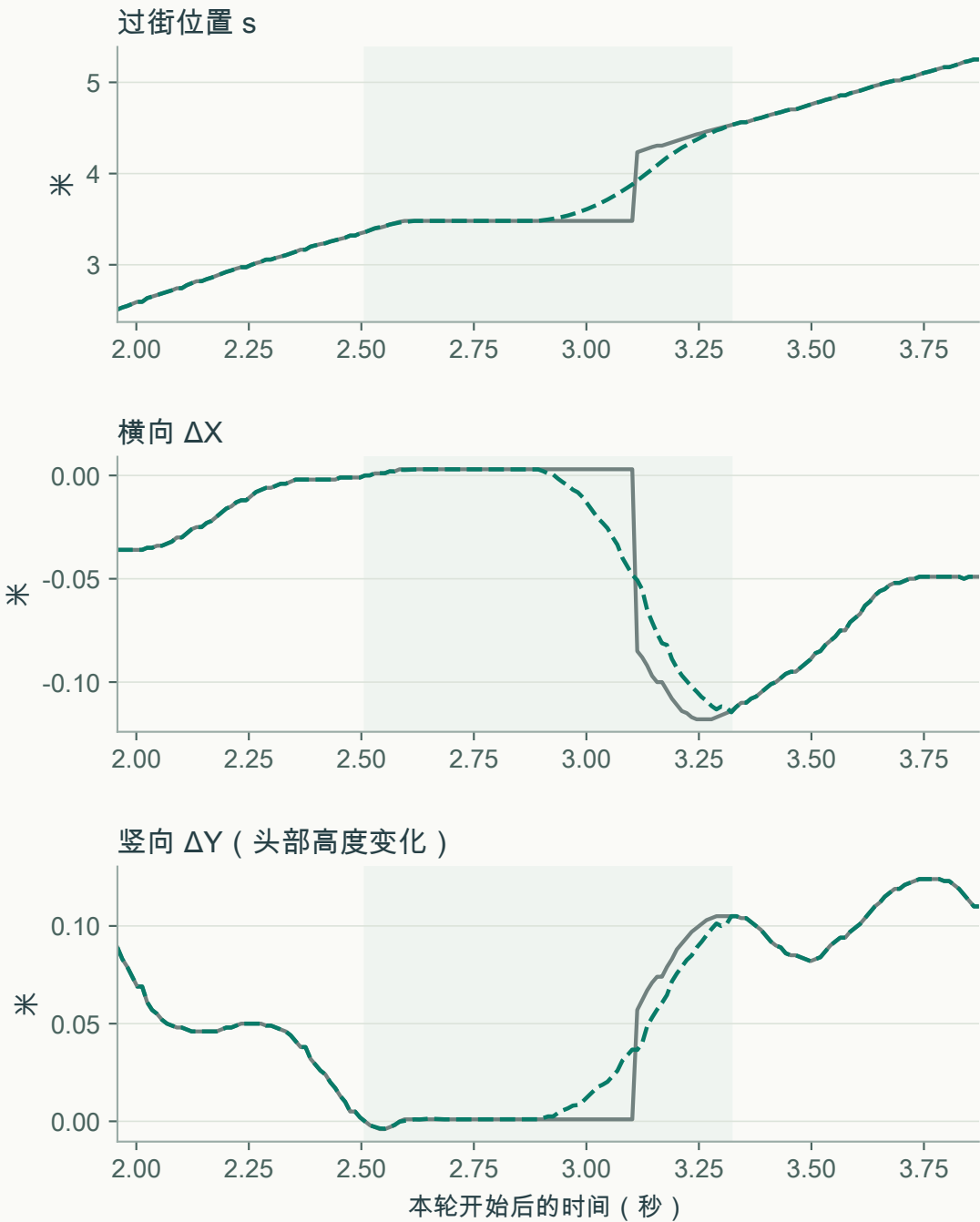
完整原轮次读到 6.622 秒；当前显示局部上下文，不补造记录外运动。



C03 · P08 第2轮 | 三维位置修复

原位置按统一三维工作范围作局部最小改动；原值独立保留，估计不是真人真值。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界



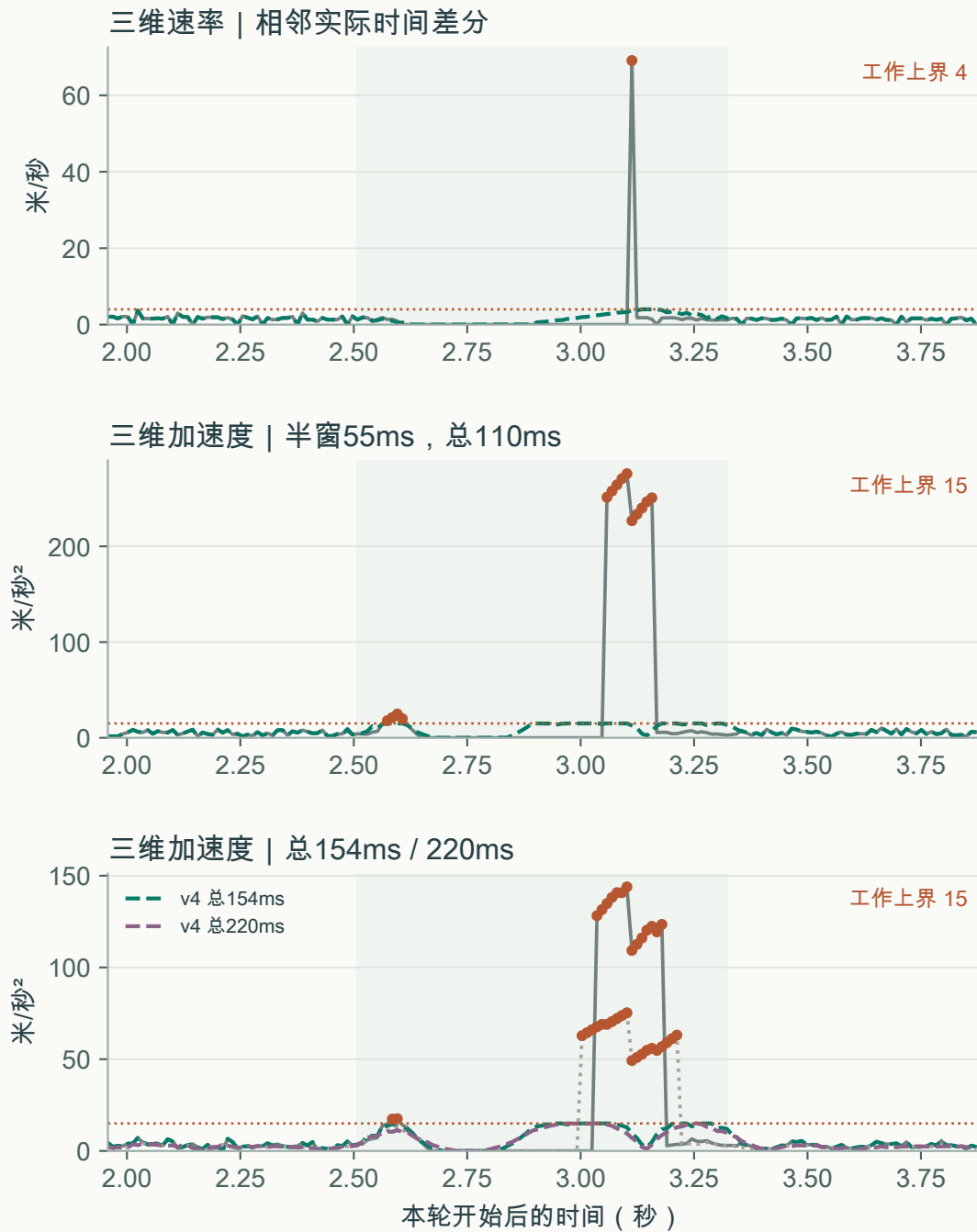
只调整超界涉及的局部位置；原坐标盒约束防新增外扩，不强接未经确认的端点速度/加速度。

图内修改 53 个位置；最晚依赖本轮 3.542 秒记录，仅可离线使用。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

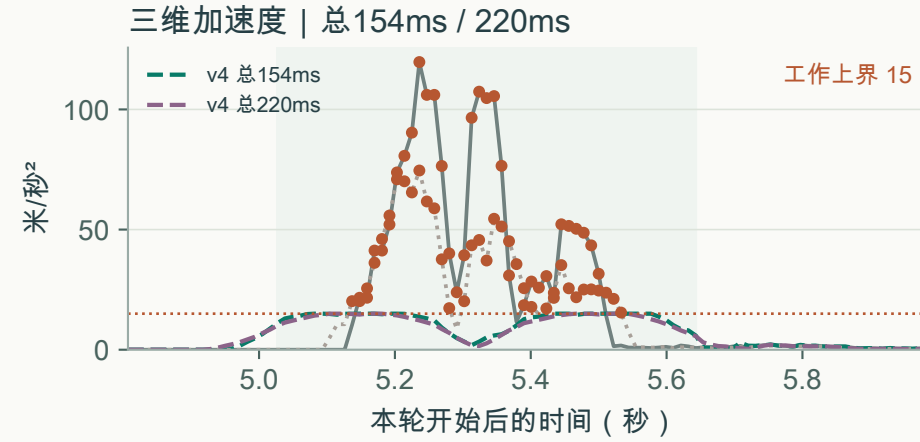
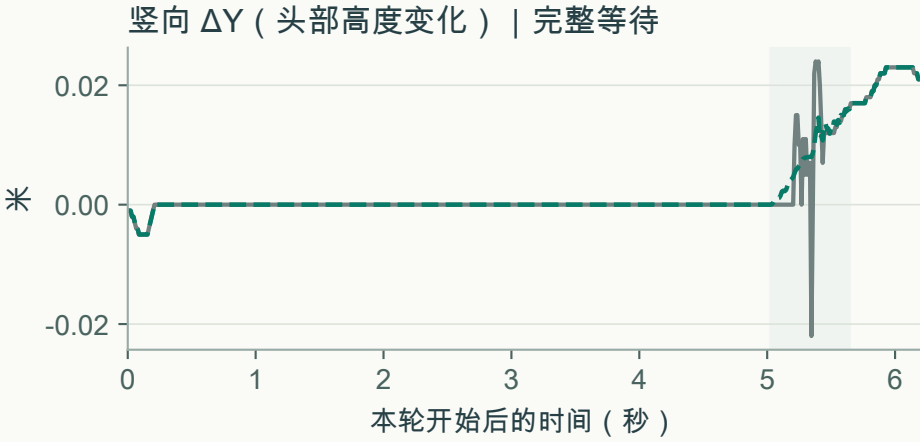
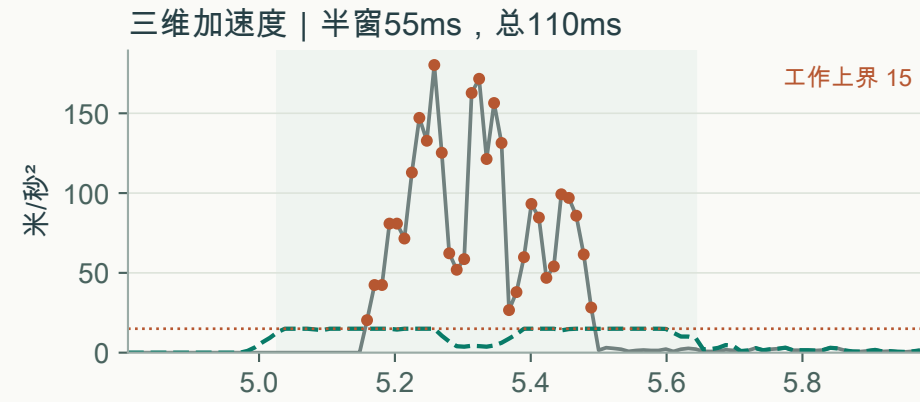
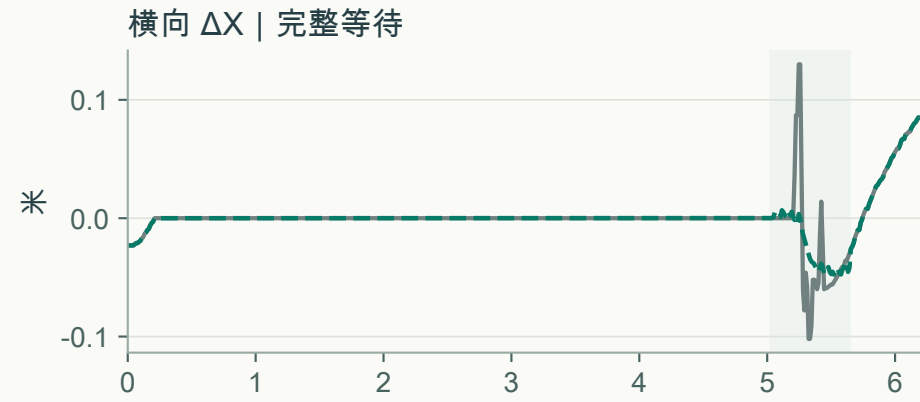
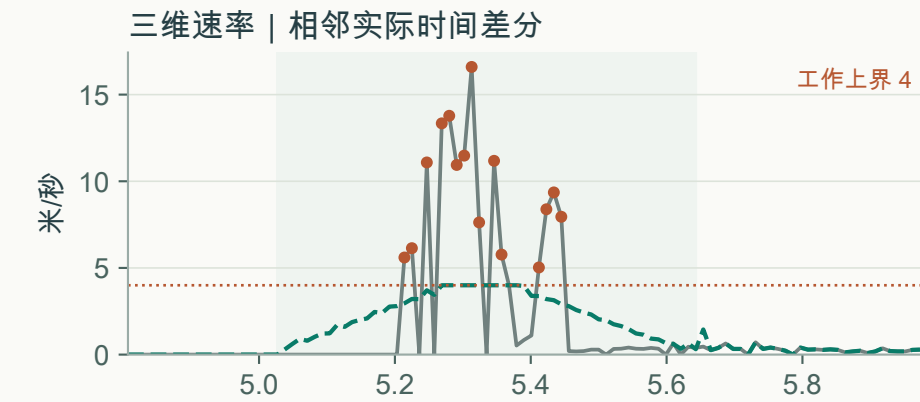
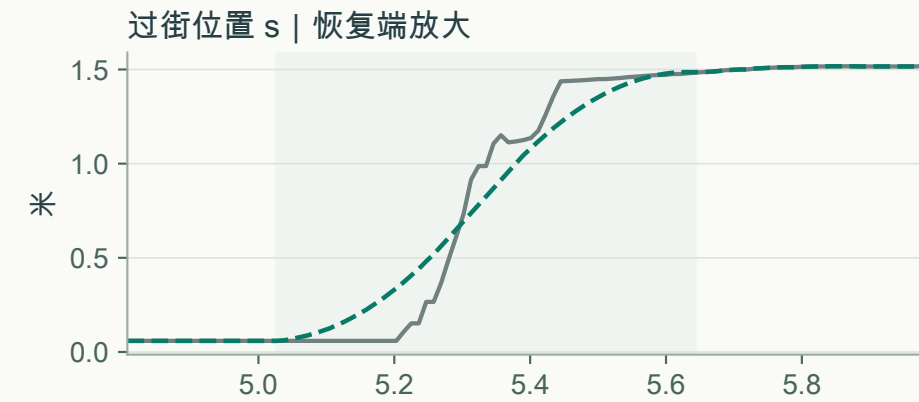
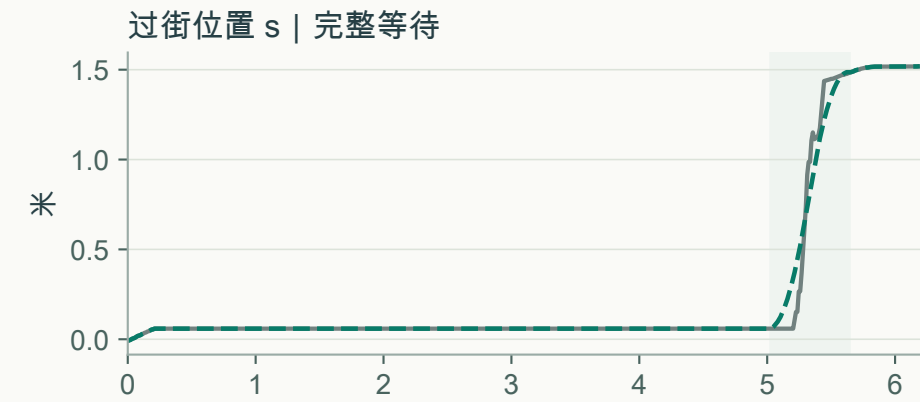
完整原轮次读到 7.502 秒；当前显示局部上下文，不补造记录外运动。



C05-C13 · P14 第2轮 | 三维位置修复

左列看完整等待，中央放大恢复端；长等待没有被整段均摊成连续运动。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界



原位置保持4.994秒，其中最初4.807秒逐值未改；只在恢复端附近修复。

图内修改 57 个位置；最晚依赖本轮 5.863 秒记录，仅可离线使用。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

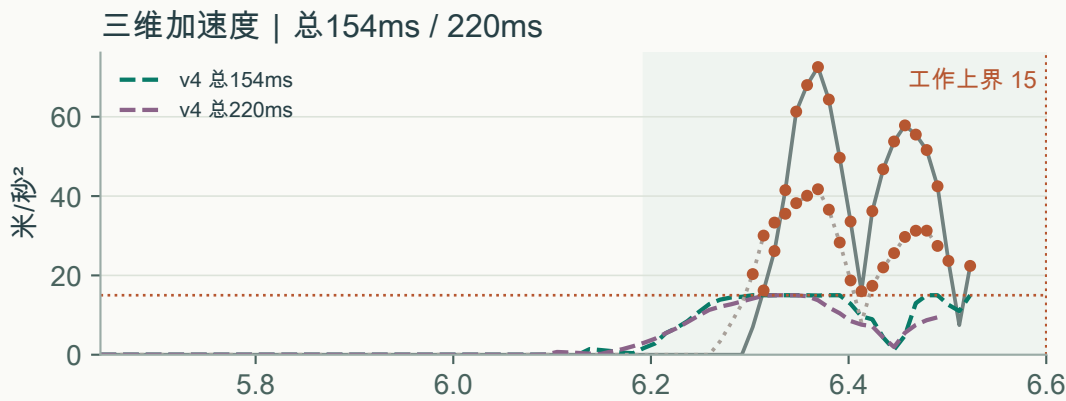
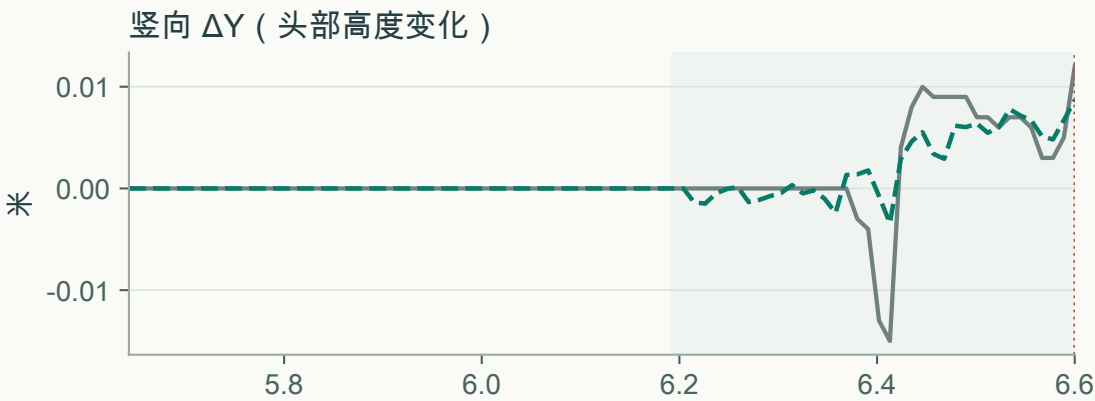
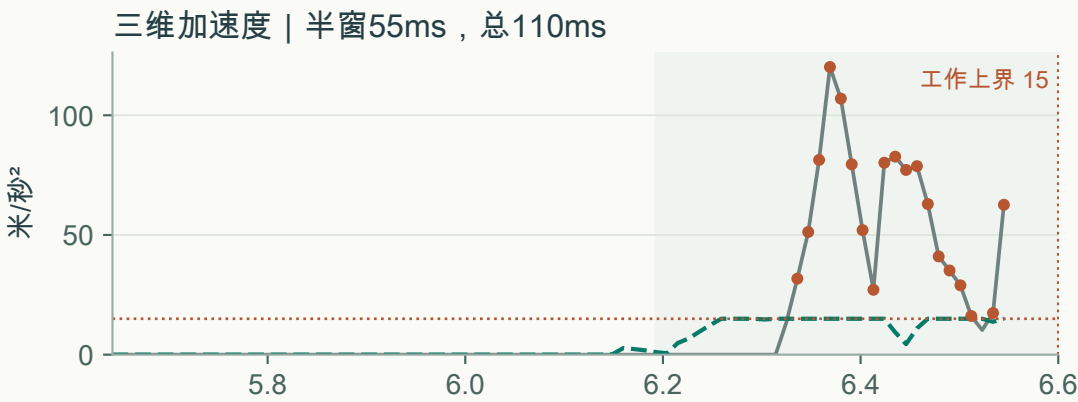
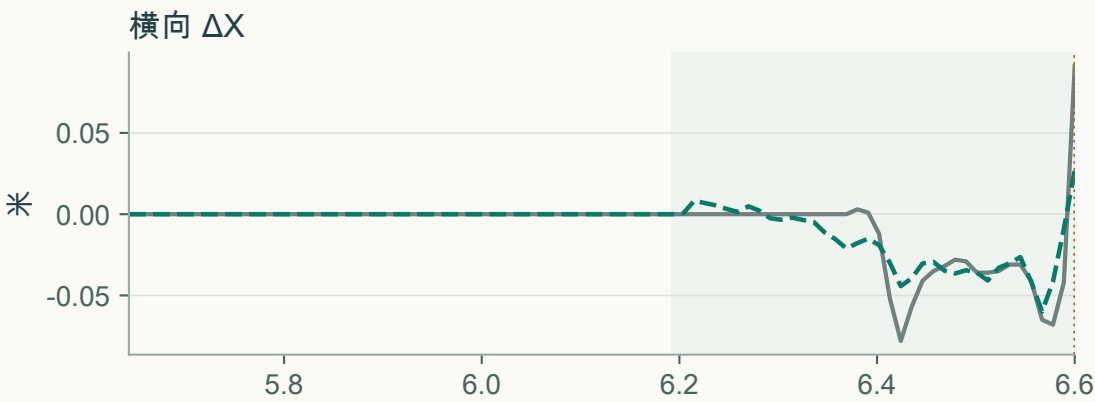
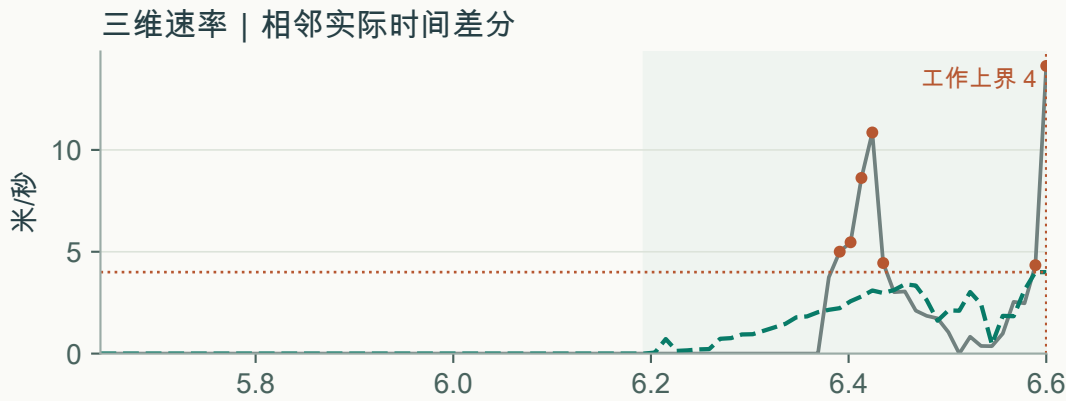
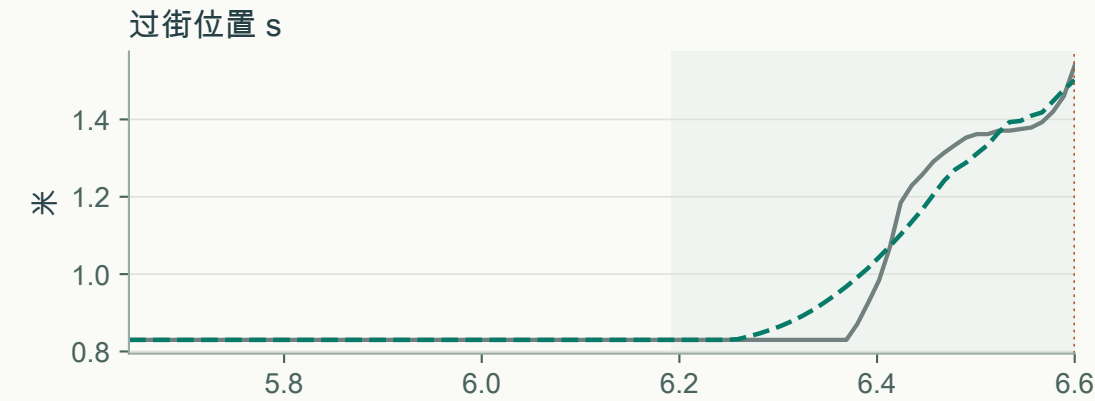
15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

完整原轮次读到 6.622 秒；当前显示局部上下文，不补造记录外运动。

C17-C19 · P25 第1轮 | 三维位置修复

在真实记录末端作单侧约束修复；不假设之后还有观测，不向记录外补运动。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界



只调整超界涉及的局部位置；原坐标盒约束防新增外扩，不强接未经确认的端点速度/加速度。

图内修改 38 个位置；最晚依赖本轮 6.600 秒记录，仅可离线使用。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

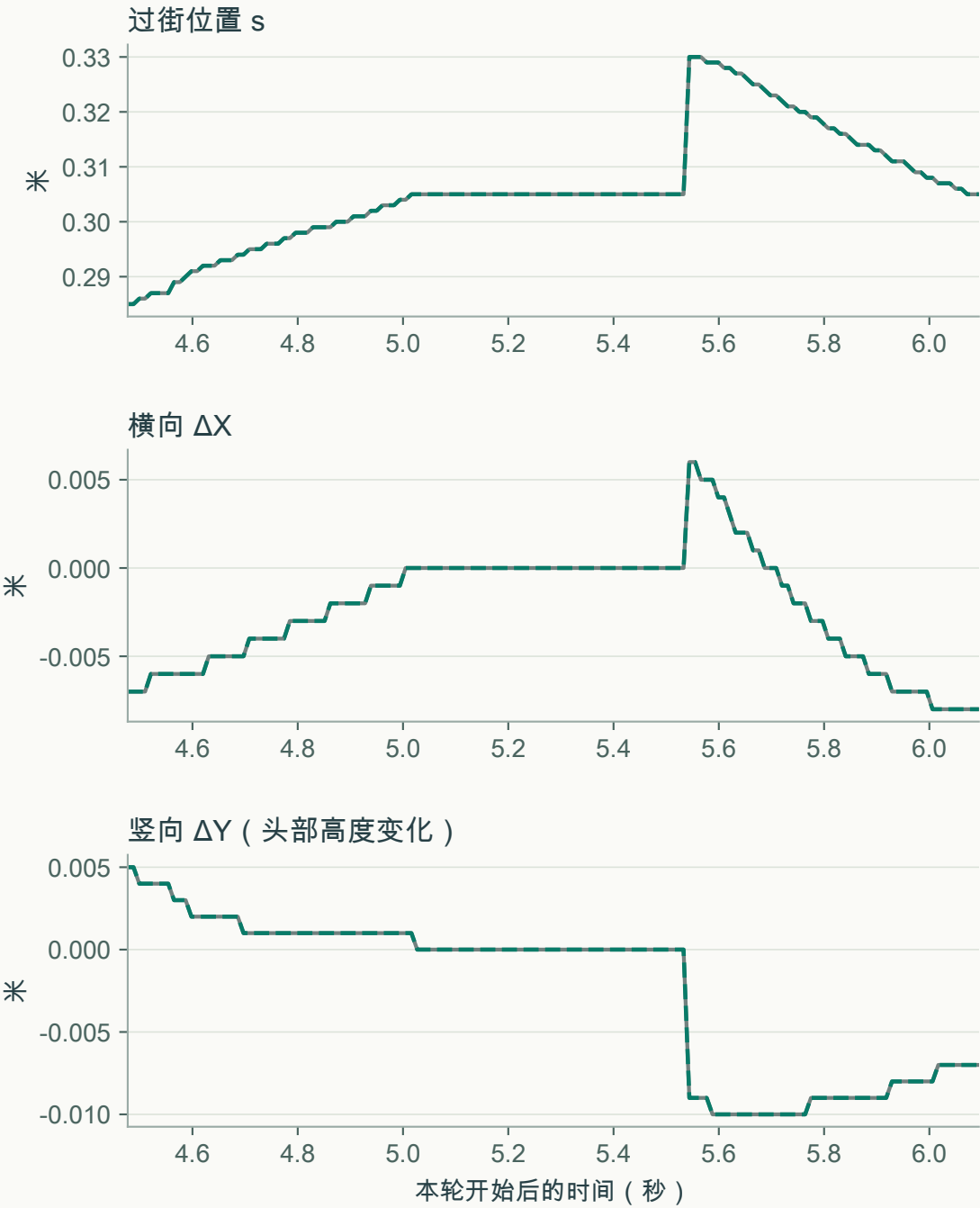
15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

完整原轮次读到 6.600 秒；图中右边界即真实记录末端，不补造记录外运动。

C04 · P10 第2轮 | 未超主范围，保持原值

原位置与v4逐值相同；正常保持后更新不会仅因旧筛查规则被改动。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界



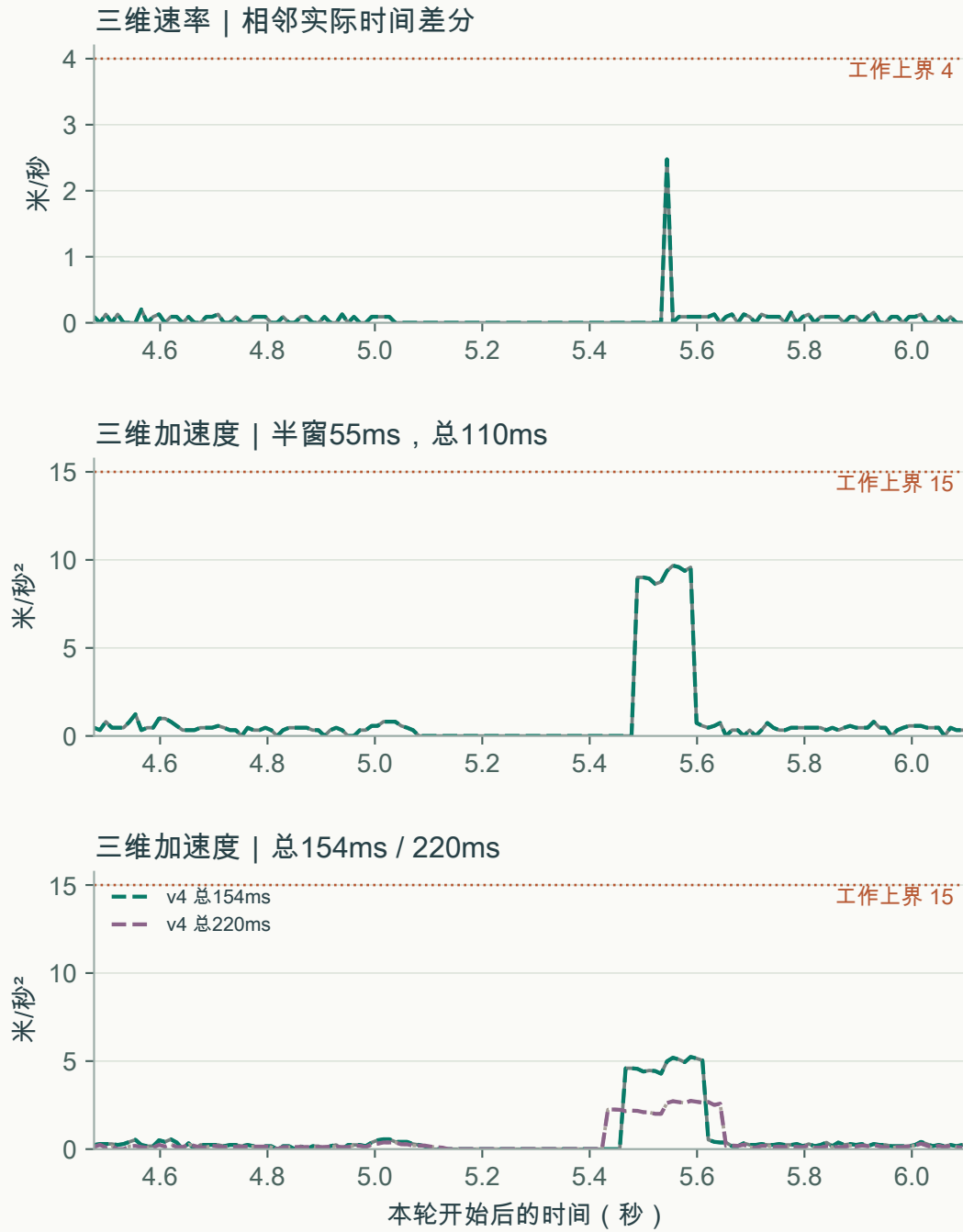
这一轮没有主判据超界，也没有修复簇。低于工作范围不等于证实其运动真值，原记录完整保留。

图内原位置逐值保留；未因旧“长保持后更新”筛查而强行插值。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

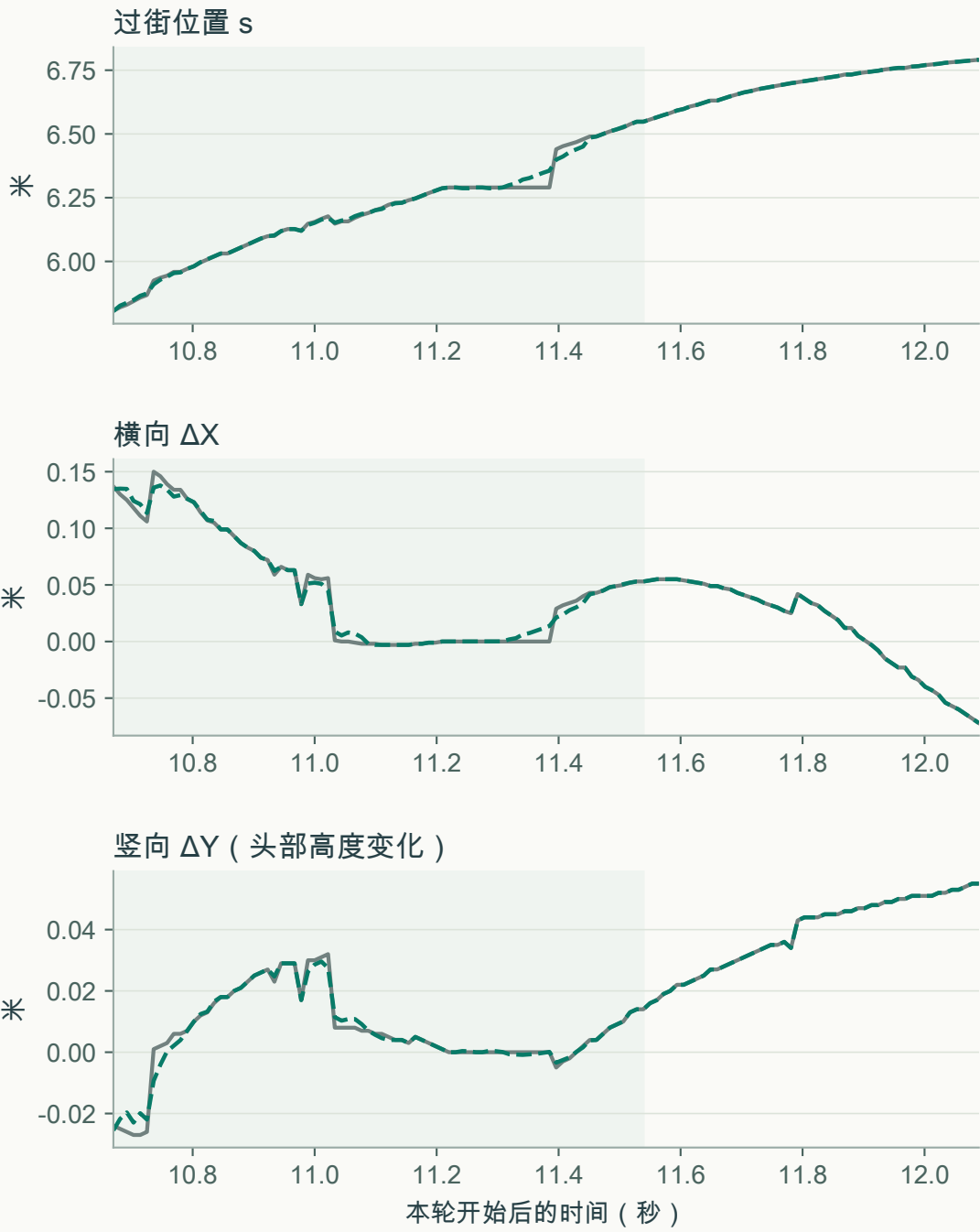
完整原轮次读到 6.589 秒；当前显示局部上下文，不补造记录外运动。



完整记录中的完成后片段 · P33 第28轮

旧54处之外：主展示簇11.220–11.539秒，原完成11.154秒；图中保留前后上下文。

原记录 v4处理结果 原记录扣舍入误差后仍超界



此例用于完整原记录处理的核查，主展示簇位于完成之后，不能当作过街分析区内的新异常。

图内修改 53 个位置；最晚依赖本轮 11.759 秒记录，仅可离线使用。

原/新速率和加速度均为XYZ三维模；橙点按扣舍入误差后的下限判断。各位置分量不是行走方向的同义词。

15m/s²限制对应110/154/220ms的支撑范围，不宣称任意瞬时加速度均≤15；11/33ms半窗只作采集诊断。

完整原轮次读到 15.279 秒；当前显示局部上下文，不补造记录外运动。

